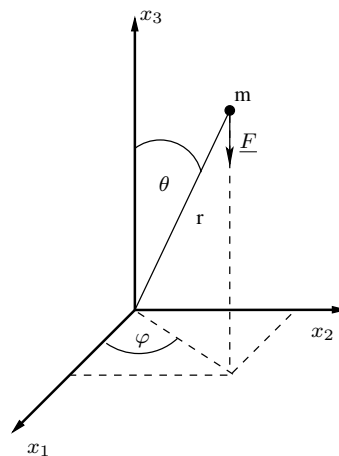


25. Sphärisches Fadenpendel

Ein Massenpunkt der Masse m ist durch eine masselose Stange (starrer Faden) der Länge l mit dem Ursprung des Koordinatensystems verbunden. Die Aufhängung erlaubt Ausschläge dieses sphärischen Pendels (Kugelpendel) in unterschiedliche Richtungen. Auf den Massenpunkt wirkt die Schwerkraft $\underline{F} = -m g \underline{e}_3$. Die Situation ist in der Skizze veranschaulicht. Hilfreich ist die Verwendung von Kugelkoordinaten:



$$x_1 = r \sin \theta \cos \varphi$$

$$x_2 = r \sin \theta \sin \varphi$$

$$x_3 = r \cos \theta$$

Die normierten Basisvektoren in Kugelkoordinaten berechnen sich aus denen in Kartesischen Koordinaten bekanntlich wie folgt:

$$\underline{e}_r = \sin \theta \cos \varphi \underline{e}_1 + \sin \theta \sin \varphi \underline{e}_2 + \cos \theta \underline{e}_3$$

$$\underline{e}_\theta = \cos \theta \cos \varphi \underline{e}_1 + \cos \theta \sin \varphi \underline{e}_2 - \sin \theta \underline{e}_3$$

$$\underline{e}_\varphi = -\sin \varphi \underline{e}_1 + \cos \varphi \underline{e}_2$$

Damit ergeben sich für den Massenpunkt die Geschwindigkeit zu

$$\underline{\dot{x}} = \dot{r} \underline{e}_r + r \dot{\theta} \underline{e}_\theta + r \dot{\varphi} \sin \theta \underline{e}_\varphi$$

und die Beschleunigung zu

$$\begin{aligned} \underline{\ddot{x}} = & (\ddot{r} - r \dot{\theta}^2 - r \dot{\varphi}^2 \sin^2 \theta) \underline{e}_r \\ & + (r \ddot{\theta} + 2 \dot{r} \dot{\theta} - r \dot{\varphi}^2 \cos \theta \sin \theta) \underline{e}_\theta \\ & + (r \ddot{\varphi} \sin \theta + 2 \dot{r} \dot{\varphi} \sin \theta + 2 r \dot{\theta} \dot{\varphi} \cos \theta) \underline{e}_\varphi \end{aligned}$$

Der Gradient in Kugelkoordinaten wirkt auf eine Funktion $f(r, \vartheta, \varphi)$ wie folgt:

$$\partial_{\underline{x}} f = \left(\underline{e}_r \partial_r + \underline{e}_\theta \frac{1}{r} \partial_\theta + \underline{e}_\varphi \frac{1}{r \sin \vartheta} \partial_\varphi \right) f$$

Bitte wenden →

1. Stellen Sie die Schwerkraft $\underline{F}$, das entsprechende Potential V und die kinetische Energie in den Kugelkoordinaten (r, θ, φ) dar. **2 Punkte**
2. Stellen Sie die Nebenbedingung in integraler Form und in differentieller Form (d.h. mit virtuellen Verrückungen) je in Kugelkoordinaten dar. **2 Punkte**
3.
 - i. Leiten Sie die Bewegungsgleichungen für den Massenpunkt in Kugelkoordinaten unmittelbar aus dem d'Alembert-Prinzip ab (ohne L I oder L II!).
 - ii. Bestimmen Sie die auf den Massenpunkt wirkende Zwangskraft. **4 Punkte**
4.
 - i. Stellen Sie die Bewegungsgleichungen für den Massenpunkt in Kugelkoordinaten über die Lagrange-Gleichungen 1.Art (L I) auf.
 - ii. Geben Sie die auf den Massenpunkt wirkende Zwangskraft an nur unter Verwendung der Ergebnisse aus 4.i. **4 Punkte**
5.
 - i. Wählen Sie θ und φ als generalisierte Koordinaten, geben Sie die Lagrange-Funktion in diesen Koordinaten an und bestimmen Sie für diese die Bewegungsgleichungen über die Lagrange-Gleichungen 2.Art (L II).
 - ii. Geben Sie die auf den Massenpunkt wirkende Zwangskraft an nur unter Verwendung der Ergebnisse aus 5.i. **3 Punkte**
6. Geben Sie die zyklische Koordinate und den damit verbundenen Erhaltungssatz an. Interpretieren Sie den Erhaltungssatz. **2 Punkte**
7. Lösen Sie die Bewegungsgleichungen für die generalisierten Koordinaten für den Spezialfall $\dot{\varphi} = \Omega_0 = \text{const} \neq 0$. Diskutieren Sie die Lösungen. **2 Punkte**
8. Betrachten Sie als weiteren Spezialfall $\dot{\varphi} = 0$. Was erkennen Sie wieder? Beschreiben Sie die Situation für die sich eine Näherungslösung anbietet. **1 Punkt**

Hinweis: Gehen Sie nach der jeweiligen Lösungsstrategie vor kommentieren Sie die Schritte.