

## Blatt 8

### Aufgabe 1: Berechnung von Determinanten

(5 Punkte)

Auf Zettel 7 war das Gleichungssystem

$$x_1 + 3x_2 - x_3 + x_4 = 1$$

$$2x_1 - 2x_2 + 2x_4 = 2$$

$$x_1 + 2x_2 - x_3 = 3$$

$$x_1 - x_4 = 4.$$

gegeben. Es wurde die Matrix  $A \in \mathbb{M}(4, 4, \mathbb{R})$  bestimmt, so dass sich das Gleichungssystem schreiben lässt als  $Ax = y$ . Berechnen Sie  $\det A$ .

### Aufgabe 2: Eigenschaften von Determinanten

(15 Punkte)

a) Seien  $j, n \in \mathbb{N} \setminus \{0\}$ ,  $j \leq n$ ,  $a_{ij}, b_{ij} \in \mathbb{R}$  und  $A, B \in \mathbb{M}(n, n, \mathbb{R})$ . Gehen Sie von der Definition der Determinante von Leibniz bzw. dem Laplaceschen Entwicklungssatz aus und zeigen Sie folgende Aussagen<sup>1</sup>:

$$\text{i) } \det \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda a_{j,1} & \dots & \lambda a_{j,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} = \lambda \det \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{j,1} & \dots & a_{j,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

$$\text{ii) } \det \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{j,1} + a_{j,1} & \dots & b_{j,n} + a_{j,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{j,1} & \dots & a_{j,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} + \det \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{j,1} & \dots & b_{j,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

iii) Wenn  $A$  und  $B$  durch vertauschen zweier Zeilen auseinander hervor gehen ist  $\det A = -\det B$ .

iv) Wenn  $A$  zwei gleiche Zeilen hat ist  $\det A = 0$ .

v) Wenn die Zeilenvektoren linear abhängig sind ist  $\det A = 0$ .

vi)  $\det A = \det A^T$

b) Beweisen Sie für  $A, B \in \mathbb{M}(n, n, \mathbb{R})$  den Determinanten Multiplikationssatz

$$\det(A \circ B) = \det A \cdot \det B.$$

*Hinweis:* Konstruieren Sie eine Zerlegung von  $A$  in ein Produkt von Matrizen  $S_i(\lambda)$ , die die  $i$ -te Zeile mit  $\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$  multipliziert und Matrizen  $Q_{ij}$ , die die  $j$ -te Zeile auf die  $i$ -te Zeile addiert. Zeigen Sie nun, dass der Multiplikationssatz für  $B$  und diese Matrizen gilt.

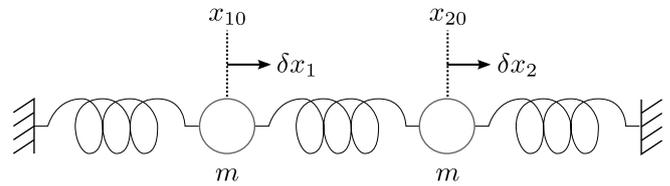
c) Zeigen Sie  $\det A^{-1} = (\det A)^{-1}$ .

<sup>1</sup>Aussagen, die Sie schon gezeigt haben, können Sie verwenden. Achten Sie jedoch darauf, dass Sie keine Kreisschlüsse produzieren.

### Aufgabe 3: Normalschwingungen zweier Massenpunkte

(15 Punkte)

Zwei Massenpunkte mit Masse  $m$  sind durch Federn miteinander und einer festen Wand verbunden (siehe Skizze rechts). Die Federn erfüllen das Hook'sche Gesetz mit der Federkonstanten  $k$ . Die Ruhelagen der Massenpunkte seien  $x_{i0}$  und die Auslenkungen aus dieser Ruhelage seien  $\delta x_i$ .



- a) Geben Sie die Kräfte  $F_1$  und  $F_2$  die jeweils auf den Massenpunkt 1 und 2 wirken als Funktion von  $\delta x_1$  und  $\delta x_2$  an. Beachten Sie, dass die Kraft, die die mittlere Feder auf beide Massenpunkte ausübt, proportional zu ihrer gesamten Verkürzung ist. Bringen Sie das Ergebnis in die Form

$$\begin{pmatrix} F_1 \\ F_2 \end{pmatrix} = M \begin{pmatrix} \delta x_1 \\ \delta x_2 \end{pmatrix},$$

wobei  $M \in \mathbb{M}(2, 2, \mathbb{R})$  ist.

- b) Die Bewegungsgleichung für die Massenpunkte ist gegeben durch

$$m \begin{pmatrix} \delta \ddot{x}_1 \\ \delta \ddot{x}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} F_1 \\ F_2 \end{pmatrix} = M \begin{pmatrix} \delta x_1 \\ \delta x_2 \end{pmatrix}.$$

Machen Sie nun den Ansatz

$$\begin{pmatrix} \delta x_1 \\ \delta x_2 \end{pmatrix} = \sin \omega t \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} + \cos \omega t \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}.$$

Setzen Sie dies in die Bewegungsgleichung ein. Die Gleichung soll nun für alle  $t$  gelöst werden. Geben Sie die resultierenden Gleichungen für  $a_i$  und  $b_i$  an. Warum genügt es die Gleichung für  $a_i$  zu betrachten. Formulieren Sie die Gleichung als Eigenwertproblem.

- c) Lösen Sie das Eigenwertproblem und geben Sie die Eigenwerte und die Eigenvektoren an.
- d) Bestimmen Sie die möglichen Eigenfrequenzen  $\omega$  und die dazugehörigen Amplituden  $(a_1 \ a_2)^T$ . Diese Amplituden nennt man Eigenmoden. Skizzieren Sie die beiden Moden.

### Aufgabe 4: Diagonalisierung einer Matrix

(15 Punkte)

Bestimmen Sie Eigenwerte und die dazugehörigen Eigenvektoren zu

$$M = \begin{pmatrix} -5 & 0 & 7 \\ 6 & 2 & -6 \\ -4 & 0 & 6 \end{pmatrix}.$$