



1. Integralsätze von Stokes und Gauß

- (a) Verifizieren Sie den Satz von Stokes für das Vektorfeld

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} 2x_2 + 2x_1x_3 \\ 3x_1 \\ x_3^3 + x_1^2 \end{pmatrix}$$

und die Fläche $F = (\underline{r} = (x_1, x_2, x_3) \mid (x_1/3)^2 + (x_2/2)^2 \leq 1; x_3 = 0)$.

- (b) Verifizieren Sie den Satz von Gauß für das Vektorfeld

$$\underline{B} = \begin{pmatrix} 4x_1 + 10x_2^3 \\ 11x_3 + 2x_1 - 2x_2^2 \\ 4x_2x_3 \end{pmatrix}$$

und die Kugel $K = (\underline{r} = (x_1, x_2, x_3) \mid x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 \leq R^2)$.

2. Wegunabhängigkeit von Kurvenintegralen

Die wichtigsten Eigenschaften rotationsfreier Vektorfelder sollen wiederholt werden.

- (a) Betrachten Sie das Vektorfeld

$$\underline{A}(\underline{r}) = \frac{1}{x_1^2 + x_2^2} (-x_2 \underline{e}_1 + x_1 \underline{e}_2) \quad \text{mit} \quad \underline{r} = (x_1, x_2, x_3) \quad . \quad (1)$$

Zeigen Sie: $\partial_{\underline{x}} \times \underline{A}(\underline{r}) = 0$ für $x_1^2 + x_2^2 \neq 0$. Berechnen Sie außerdem das Linienintegral $\oint_C \underline{A} \cdot d\underline{r}$, wobei C der Rand eines Kreises mit Radius R und Mittelpunkt $\underline{M} = a \underline{e}_3$ ist. Der Vektor \underline{e}_3 steht senkrecht auf der von C eingeschlossenen Kreisfläche.

- (b) Zeigen Sie, daß die Rotation des Vektorfeldes

$$\underline{B}(\underline{r}) = \frac{\underline{r}}{(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2)^{3/2}} \quad (2)$$

für alle $|\underline{r}| \neq 0$ verschwindet. Betrachten Sie dann eine Kugel mit Radius R , deren Mittelpunkt im Ursprung liegt. Verifizieren Sie die Beziehung $\oint_C \underline{B} \cdot d\underline{r} = 0$ für die Kurven mit $|\underline{r}| = R$ und $\underline{r} \cdot \underline{e}_3 = b$.

- (c) Offensichtlich haben beide Vektorfelder eine verschwindende Rotation unter den angegebenen Voraussetzungen. Sind beide Felder konservativ? Kommentieren Sie Ihre Antwort.

Bitte wenden \longrightarrow

3. Differentialoperatoren I

Es sei Ψ ein skalares Feld; \underline{A} und \underline{B} seien Vektorfelder. Zeigen Sie unter Benutzung von Komponentenschreibweise und Einsteinscher Summenkonvention:

- (a) $\partial_{\underline{x}} \cdot (\Psi \underline{A}) = \Psi \partial_{\underline{x}} \cdot \underline{A} + \underline{A} \cdot \partial_{\underline{x}} \Psi$;
- (b) $\partial_{\underline{x}} \times (\Psi \underline{A}) = \Psi \partial_{\underline{x}} \times \underline{A} - \underline{A} \times \partial_{\underline{x}} \Psi$;
- (c) $\partial_{\underline{x}} \times (\partial_{\underline{x}} \times \underline{A}) = \partial_{\underline{x}} (\partial_{\underline{x}} \cdot \underline{A}) - \partial_{\underline{x}}^2 \underline{A}$;
- (d) $\partial_{\underline{x}} \cdot (\underline{A} \times \underline{B}) = \underline{B} \cdot \partial_{\underline{x}} \times \underline{A} - \underline{A} \cdot \partial_{\underline{x}} \times \underline{B}$.

4. Differentialoperatoren II

Es sei $\underline{r} = (x_1, x_2, x_3)$ und $r = |\underline{r}|$. Unter der Annahme, daß \underline{B} nicht von \underline{r} abhängt, berechne man

- (a) $\partial_{\underline{x}} \cdot \underline{r}$;
- (b) $\partial_{\underline{x}} \frac{1}{r}$ für $r \neq 0$;
- (c) $\partial_{\underline{x}} \times \left(\frac{1}{2} \underline{B} \times \underline{r} \right)$;

Benutzen Sie wiederum die Komponentenschreibweise und die Summenkonvention.

Klausurtermin (vorläufig): 3. August 2012 (2. Termin: 2. Oktober 2012)

Teilnahmevoraussetzungen: 50 % der Hausaufgabenpunkte. Zusätzlich muss in den Übungen einmal eine Aufgabe erfolgreich vorgerechnet werden. Es besteht jedoch keine Anwesenheitspflicht in den Übungen.

Fragen an:

Hendrik Kriegel	h.kriegel@tu-bs.de	Raum A 317
-----------------	--------------------	------------

Link:

<http://www.tu-braunschweig.de/theophys/edu/sose12/edyn12>