

Entwicklung eines Roboters für die Automatisierung von Photogrammetrietechniken

Studienarbeit

Ziele der Studie:

- Entwurf eines automatischen Roboterarms für die Fotogrammetrietechnik
- Programmieren eines Mikrocontrollers (Arduino) zum Anklicken von Bildern auf der Grundlage vordefinierter Eingaben
- Konstruieren und testen Sie den Roboterarm

Werkzeuge:

- Catia
- Arduino IDE

Anforderungen:

- Vertraut mit Mikrocontrollern und Arduino-Programmierung
- Vertraut mit der Lastberechnung für Roboterarme
- Vertraut mit der Konstruktion von Basisrobotern, Verkabelung usw.



Ansprechpartnerin:

Anadika Paul Baghel, M. Sc.
Institut für Strömungsmechanik

Tel: +49 (0) 531 391-94281

Mail: a.baghel@tu-braunschweig.de

Development of Robot for Automation of Photogrammetry Technique

Studienarbeit

Study Objectives:

- Design an automated robotic arm for photogrammetry technique
- Program microcontroller (arduino) to click pictures based on pre-defined inputs
- Design, construct and test the robotic arm

Tools:

- Catia
- Arduino IDE

Requirements:

- Familiar with microcontrollers and arduino programming
- Familiar with load calculation for robotic arms
- Familiar with construction of basic robot design, wiring, etc.



Contact:

Anadika Paul Baghel, M. Sc.
Institut für Strömungsmechanik

Tel: +49 (0) 531 391-94281
Mail: a.baghel@tu-braunschweig.de